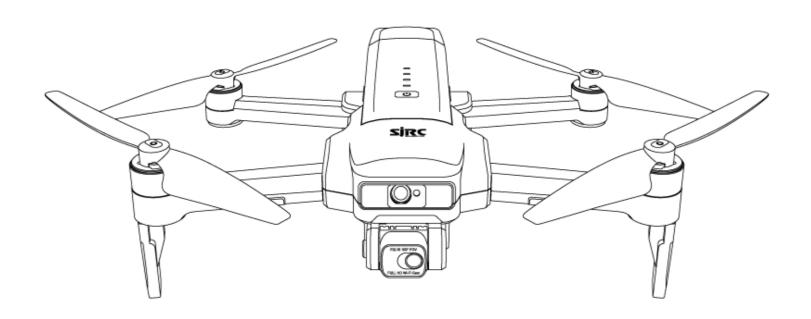




F22 S2 PR0+

— СКЛАДНОЙ ДРОН —



—— СКЛАДНОЙ И УЛЬТРАКОМПАКТНЫЙ ——

ЗАПРЕЩЕНО запускать дрон на расстоянии 10 км от взлетно-посадочной полосы аэропортов с обеих сторон во избежание электромагнитных помех для авиационной радиостанции. ЗАПРЕЩЕНО запускать дрон в пределах 20 километров по обоим концам взлетно-посадочной полосы, а так же ЗАПРЕЩЕНЫ запуски дрона по центру взлетно-посадочной полосы. ЗАПРЕЩЕНЫ полеты по маршруту самолетов авиакомпании. Не допускайте использование всех видов летающих моделей или беспилотных квадрокоптеров в ЗОНЕ, запрещенной соответствующими органами или ведомствами вашей страны.

СОДЕРЖАНИЕ

ПРЕДИСЛОВИЕ	.1
ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ	
ОСВОБОЖДЕНИЕ ОТ ОТВЕТСТВЕННОСТИ	.5
БЕЗОПАСНОСТЬ ПОЛЕТОВ	.6
КВАДРОКОПТЕР	. 7
1. СХЕМА КВАДРОКОПТЕРА	7
2. СБОРКА ПРОПЕЛЛЕРОВ	
3. СКЛАДНОЕ ШАССИ	8
4. ИНТЕЛЕКТУАЛЬНАЯ БАТАРЕЯ КВАДРОКОПТЕРА	8
ПУЛЬТ ДИСТАНЦИОННОГО УПРАВЛЕНИЯ	. 9
1. ФУНКЦИИ ПУЛЬТА ДУ	9
2. МЕТОД РАБОТЫ ПУЛЬТА ДУ	
3. ВТОРОЙ РЕЖИМ ПУЛЬТА ДУ	10
4. ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ МИЛИ/Ч, М/С И КМ/Ч	10
ЛИТИЕВАЯ БАТАРЕЯ	. 11
1. ЗАРЯДКА БАТАРЕИ	11
2. ИНСТРУКЦИЯ ПО ЗАРЯДКЕ ЛИТИЕВОГО АККУМУЛЯТОРА	11
УПРАВЛЕНИЕ ПОЛЁТОМ	. 12
МОБИЛЬНОЕ ПРИЛОЖЕНИЯ SJRC FREE	. 15
1. УСТАНОВКА ПРИЛОЖЕНИЯ SJRC FREE / SJ F PRO	15
ФУНКЦИИ ПРИЛОЖЕНИЯ	15
РЕЖИМ КРУИЗ-КОНТРОЛЬ	15
БОКОВОЙ ВЗЛЁТ	16
БЫСТРЫЙ ВЗЛЁТ	
ПОЛЁТ ПО СПИРАЛИ	16
ТАЙМЛАПС	17
ПАНОРАМНАЯ СЪЁМКА	
3. ПОДЕЛИТЬСЯ ОДНОЙ КНОПКОЙ	
4. КАК ИСКАТЬ ПОТЕРЯННЫЙ КВАДРОКОПТЕР	18
5. НАСТРОЙКИПОЛЁТА	18
6. СОХРАНЕНИЕ ФОТО/ВИДЕО В АЛЬБОМЕ ПРИЛОЖЕНИЯ	. 19
ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ФУНКЦИИ КВАДРОКОПТЕРА	. 20
1. ПОЛЁТ ПО ТОЧКАМ	20
2. СЛЕЖЕНИЕ (ТОЧКА ИНТЕРЕСА)	
3. ЭКСТРЕННАЯ ОСТАНОВКА	21
4. СЛЕДОВАТЬ ПО GPS	21
5. СЛЕДИТЬ ЗА ОБЪЕКТОМ	22
6. УПРАВЛЕНИЕ ЖЕСТАМИ	
7. ВОЗВРАТ ДОМОЙ (RTH)	22
8. РЕЖИМ ОБХОДА ПРЕПЯТСТВИЙ	23
9. СИСТЕМА ОПТИЧЕСКОГО ОРИЕНТИРОВАНИЯ	24
10. ФУНКЦИИ КАМЕРЫ	
ОБЩИЕ ВОПРОСЫ И РЕШЕНИЯ	
СПЕЦИФИКАЦИЯ	27
ПЕРЕЧЕНЬ ДЕТАЛЕЙ (КОМПЛЕКТАЦИЯ)	29
ОБЩИЕ ПРОБЛЕМЫ И РЕШЕНИЯ	29

ПРЕДИСЛОВИЕ

Благодарим вас за покупку квадрокоптера бренда SJRC. Перед использованием внимательно прочтите все инструкции и предупреждения. Сохраните это руководство для использования в будущем и при техническом обслуживании.

ВАЖНО:

- 1. С данным изделием должны работать люди старше 14 лет. Это точное устройство; интеграция механики и электроники с воздушной механикой и высокочастотной передачей. Требуется правильная сборка и отладка, чтобы избежать несчастного случая. Пользователь должен безопасно эксплуатировать и контролировать этот продукт. В случае неправильной эксплуатации это может привести к серьезным травмам или повреждению имущества. Также он может быть утерян из-за неправильной эксплуатации.
- 2. Изделие предназначено для опытных пилотов БПЛА не моложе 14 лет.
- 3. В случае возникновения проблем во время использования, эксплуатации или технического обслуживания, пожалуйста, свяжитесь с местным торговым агентом или продавцом или оставайтесь на связи с ответственным персоналом нашей компании.

МЕРЫ ПРЕДОСТОРОЖНОСТИ:

Этот квадрокоптер с радиоуправлением может быть опасен при использовании. Пожалуйста, держите его подальше от людей или зрителей во время полета. Неправильная установка, плохие условия или пользователи, не знакомые с работой, могут привести к повреждению квадрокоптера, травмировать людей или вызвать непредвиденную аварию. Обратите особое внимание на безопасность полета и научитесь распознавать более опасные условия, которые могут привести к аварии из-за вашей халатности.

1. Держите его подальше от каких-либо построек или скопления людей.

Этот дрон с радиоуправлением может незначительно отличаться по скорости или чувствительности во время полета и может представлять потенциальную опасность. Поэтому запускайте его подальше от толпы, зданий, деревьев, строений, высоковольтных проводов и т.д. Также избегайте полетов в неблагоприятных погодных условиях, таких как дождь, гроза и сильный ветер, чтобы обеспечить безопасность пользователя, любых зрителей и окружающая собственность.

2. Держите его подальше от влажной среды.

Внутренняя часть дрона состоит из множества прецизионных электронных и механических частей. Поэтому старайтесь не допускать попадания влаги или воды в корпус, так как это может вызвать поломку механических и электронных частей и, как следствие, аварию.

3. Используйте детали из комплекта только по назначению.

Пожалуйста, используйте оригинальные детали, произведенные SJ-Series, для любого переоборудования или технического обслуживания, чтобы обеспечить безопасность полета. Используйте их только в рамках разрешенных функций продукта. Использование неутвержденных деталей аннулирует гарантию.

ЗАПРЕЩАЕТСЯ использование, выходящее за рамки местных законов и постановлений.

4. Избегайте самостоятельных запусков.

Новые пользователи могут столкнуться с определенными трудностями на ранних этапах обучения управлению квадрокоптером. Постарайтесь не управлять квадрокоптером в одиночку. Если возможно, всегда управляйте этим квадрокоптером под руководством более опытного пользователя.

5. Не запускайте в состоянии алкогольного или наркотического опьянения.

Пожалуйста, управляйте этим дроном с радиоуправлением в соответствии с вашим состоянием и навыками полета. Любая усталость, плохое психическое состояние или ошибки в управлении могут увеличить вероятность рискованных ситуаций.

6. При использовании максимальной скорости держитесь на безопасном расстоянии от квадрокоптера.

Когда оператор проводит запуск на высокой скорости, удерживайте квадрокоптер подальше от пилота и любых окружающих людей или предметов, чтобы не вызвать их повреждение.

7. Храните в сухом прохладном месте.

Квадрокоптер с радиоуправлением состоит из таких материалов, как металл, волокно, пластик, электроника и т.д. Поэтому держите его вдали от источников тепла и избегайте длительного воздействия прямых солнечных лучей. Чрезмерное тепловое воздействие может вызвать деформацию и повреждение.

- ПРИМЕЧАНИЕ. Данное оборудование было протестировано и признано соответствующим ограничениям для цифровых устройств класса В в соответствии с частью 15 правил FCC. Эти ограничения разработаны для обеспечения разумной защиты от вредных помех при установке в жилых помещениях. Это оборудование генерирует, использует и может излучать радиочастотную энергию и, если оно установлено и используется с нарушением инструкций, может создавать вредные помехи для радиосвязи.
- Однако нет гарантии, что помехи не возникнут при конкретной ситуации. Если это оборудование действительно создает вредные помехи для приема радио или телевидения, что можно определить путем включения и выключения оборудования, пользователю рекомендуется попытаться устранить помехи одним или несколькими из следующих способов:
 - Переориентировать или переместить приемную антенну.
 - Увеличьте расстояние между оборудованием и приемником.
 - Подключить оборудование к розетке в цепи, отличной от той, к которой подключен приемник.
 - Обратиться за помощью к дилеру или опытному специалисту по радио / телевидению.
- Обратите внимание, что изменения или модификации, не одобренные стороной, ответственной за соблюдение требований, могут лишить пользователя права на эксплуатацию оборудования.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

- 1. В этой упаковке и руководстве по эксплуатации содержится важная информация, сохраните ее для использования в будущем.
- 2. Вы несете ответственность за то, чтобы этот квадрокоптер не причинил телесного вреда другим людям или не нанес ущерб имуществу.
- 3. При отладке или сборке квадрокоптера действуйте строго в соответствии с инструкциями по эксплуатации. Во время полета или посадки удерживайте дистанцию 1-2 метра между пользователем и квадрокоптером, чтобы избежать столкновения с головой, лицом или телом, что может привести к травме.
- 4. Наша компания и дистрибьюторы не несут ответственности за любые неправильные операции, которые могут привести к потере, повреждению или травмам тела.
- 5. Дети в возрасте от 14 лет и старше должны использовать этот продукт под руководством взрослых. Этот продукт ЗАПРЕЩАЕТСЯ использовать детьми младше 14 лет.
- 6. Правильно соберите и используйте этот продукт, как показано в инструкции по эксплуатации. Некоторые детали должен собирать взрослый.
- 7. Продукт содержит мелкие детали. Поместите его в недоступном для детей месте, чтобы избежать ОПАСНОСТИ УДУШЬЯ или проглатывания деталей.
- 8. Играть на дороге или вблизи мест с интенсивным движением ЗАПРЕЩАЕТСЯ во избежание аварии.
- 9. Пожалуйста, утилизируйте упаковочный материал своевременно, чтобы не причинить вред детям.
- 10. ЗАПРЕЩАЕТСЯ разбирать или переоборудовать квадрокоптер, так как это может привести к его поломке во время полета.
- 11. Батареи в батарейном отсеке зарядного устройства должны быть вставлены с правильной полярностью.
- 12. В пульт ДУ встроена перезаряжаемая литий-полимерная батарея 3,7 В.
- 13. Можно использовать только оригинальные зарядные устройства, изготовленные на нашем заводе.
- 14. Зарядное устройство это не игрушка.
- 15. Заряжайте аккумулятор под наблюдением взрослых. Также держите его подальше от любых горючих предметов во время зарядки. Во время зарядки держите дрон в пределах видимости.
- 16. НЕ допускайте короткого замыкания и не сжимайте аккумулятор, чтобы не вызвать взрыв.
- 17. ЗАПРЕЩАЕТСЯ использовать вместе литий-ионную батарею с батареями другого типа.
- 18. Квадрокоптер содержит интеллектуальную литиевую батарею. Зарядку можно проводить через интерфейс дрона либо отдельно от дрона.
- 19. ЗАПРЕЩАЕТСЯ допускать короткого замыкания аккумулятора, разбирать и не бросать аккумулятор в огонь; ЗАПРЕЩАЕТСЯ размещать батареи рядом с местами с высокой температурой (например, рядом с огнем или рядом с электронагревателем).

- 20. Квадрокоптер следует держать подальше от любого электрического оборудования или другого оборудования, насколько это возможно, или держать подальше от места, где поблизости находится магнитный объект, поскольку они могут создавать помехи друг другу.
- 21. Соблюдайте безопасное расстояние от высокоскоростного вращающегося ротора, чтобы не допустить перекручивания или опасности получения ранения или порезов.
- 22. Двигатель может нагреваться. Пожалуйста, НЕ прикасайтесь к нему, чтобы избежать ожогов или травм.
- 23. НЕ приближайте квадрокоптер к ушам, так как это может привести к травме слуха.
- 24. Для зарядки рекомендуется зарядное устройство Туре-С 5В. ЗАПРЕЩАЕТСЯ использовать зарядное устройство с напряжением более 5В.
- 25. Для соблюдения требований к магнитной среде, сформулированных Авиационным радиоуправлением, в течение регулируемого периода в определенных областях прекратите использование пульта ДУ этой модели, если будет дано такое регулирующее постановление.
- 26. Держите ваш квадрокоптер в пределах видимости.
- 27. Никогда не летайте над скоплением людей.
- 28. Никогда не летайте над стадионами или над спортивными мероприятиями.
- 29. Вникните в ограничения и в список требований к воздушному пространству.
- 30. Зарядний кабель USB-C: 5B-20B, 3A









ВНИМАНИЕ: Продукт должен использоваться только взрослыми и детьми от 14 лет и старше. Для детей младше 14 лет требуется наблюдение взрослых.

ВНИМАНИЕ: ЗАРЯДКА АККУМУЛЯТОРНОЙ БАТАРЕИ ДОЛЖНА ВСЕГДА ПРОИСХОДИТЬ ПОД НАБЛЮДЕНИЕМ ВЗРОСЛЫХ. ПРИ ПОЛНОМ ЗАРЯДЕ ОТКЛЮЧАЙТЕ АККУМУЛЯТОР.

НЕ ЗАРЯЖАЙТЕ АККУМУЛЯТОР СВЕРХ НОРМЫ.

ОСВОБОЖДЕНИЕ ОТ ОТВЕТСТВЕННОСТИ

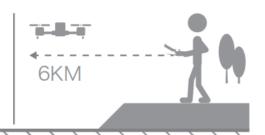
При использовании данного продукта, SJRC не несет ответственности за прямой или косвенный ущерб, вызванный следующими причинами:

- 1. Ущерб, причиненный пользователем в состоянии алкогольного опьянения, приема наркотиков, наркоза, головокружения, усталости, тошноты и других плохих физических или психических состояний.
- 2. Телесные повреждения, материальный ущерб и юридическая ответственность, вызванные субъективным намерением или неправильным суждением пилота.
- 3. Компенсация любого морального ущерба, причиненного несчастным случаем.
- 4. Ущерб, причиненный пользователями, летящими в зонах полетов, запрещенных законами и правилами, таких как заповедники и т.д.
- 5. Другие повреждения, вызванные плохой эксплуатацией квадрокоптера в связи с переделкой или заменой аксессуаров, деталей, не произведенных SJRC.
- 6. Падение дрона при сигнале о низком заряде батареи.
- 7. Повреждения, вызванные вынужденным полетом, зная, что квадрокоптер находится в ненормальном состоянии (например, вода, масло, почва, песок или другие неизвестные вещества смешаны, или сборка не завершена, или основные компоненты имеют очевидные неисправности, или аксессуары имеют очевидные неисправности, дефекты или отсутствие).
- 8. Повреждения, вызванные полетом квадрокоптера в зоне магнитных помех, в зоне радиопомех (например, вблизи высоковольтных линий электропередач, мощного силового оборудования, радио и телевышек, базовых станций мобильной связи и т. д.), зона полета не указана правительством, или зрение пользователя находится в контровом свете, заблокировано препятствиями, затуманенное зрение и другие условия, непригодные для управления.
- 9. Полёт в плохую погоду, например, во время дождя или ветра (более 4 баллов), снежную, град или другие плохие погодные условия.
- 10. Дрон сталкивается со столкновением, опрокидыванием, пожаром, взрывом, ударом молнии, штормом, торнадо, ливнем, наводнением, цунами, просадкой грунта, просадкой льда, обрушением скалы, лавиной, градом, селевым потоком, оползнем, землетрясением и т. д.
- 11. Ущерб, вызванный нарушением прав любых данных, аудио- или видеоданных, полученных пользователем с помощью квадрокоптера.
- 12. Для батареи, например, повреждения, вызванные неправильным согласованием схемы защиты, аккумуляторной батареи и зарядного устройства.
- 13. Любые косвенные убытки или юридическая ответственность, вызванные проблемами оборудования или аксессуаров (включая карты памяти), например, изображения или видео, которые невозможно сохранить.
- 14. Убытки или юридическая ответственность, вызванные небезопасным полетом пользователя без прохождения достаточной летной подготовки.
- 15. Пользователь обещает использовать продукт только в законных целях и соглашается соблюдать настоящие условия и любые соответствующие политики или рекомендации, которые могут быть сформулированы SJRC. Некоторые сведения в этом документе могут измениться при обновлении версии программного обеспечения продукта. Перед обновлением версии ПО внимательно прочтите сведения об обновлении. Руководство по эксплуатации будет обновляться с предварительным уведомлением или без него.

БЕЗОПАСНОСТЬ ПОЛЕТОВ

Требования к месту передачи изображения: При проведении управление квадрокоптером, убедитесь, что между пультом дистанционного управления нет помех и препятствий. Пульт дистанционного управления следует держать горизонтально.

Расстояние передачи изображения составляет около 6 км. Не начинайте возврат домой (RTH) против ветра.













Запускайте на открытых площадках Сильный сигнал GPS Соблюдайте прямую видимость

Максимальная высота полета около 120 метров













Избегайте полетов над препятствиями, толпами, высоковольтными линиями электропередач, деревьями, аэропортом или водоемами или вблизи них.

НЕ летайте рядом с сильными электромагнитными источниками, такими как линии электропередач и базовые станции, так как это может повлиять на работу бортового компаса.







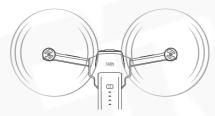






ЗАПРЕЩАЕТСЯ использовать дрон в неблагоприятных погодных условиях, таких как дождь, снег, туман и ветер, скорость которого превышает 7 м/с или 26км/ч.







Бесполетная зона

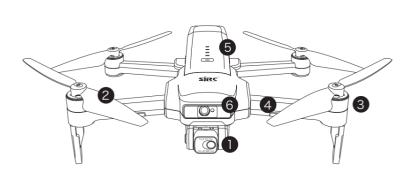
Держитесь подальше от вращающихся пропеллеров и двигателей.

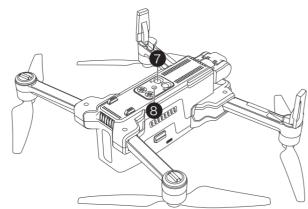


Чтобы обеспечить безопасность как вас, так и окружающих, важно понимать основные правила полета. Не забудьте перед полетом ознакомиться с Правилами безопасности.

КВАДРОКОПТЕР

1. СХЕМА КВАДРОКОПТЕРА



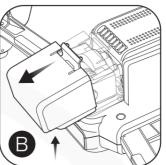


- 1. 2-осевой механический стабилизатор с 4К камерой и электронной стабилизацией
- 2. Пропеллер
- 3. Моторы
- 4. LED индикатор
- 5. Интелект. батарея

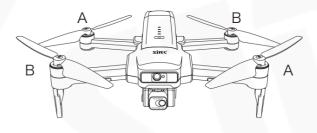
- 6. Модуль обнаружения препятствий
- 7. Фонарик
- 8. Оптический датчик

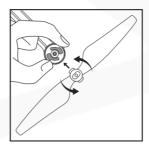
- А. Откройте защитную крышку.
- В. Потяните крышку стабилизатора вверх, затем осторожно снимите её.

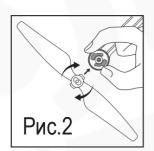


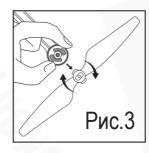


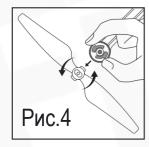
2. СБОРКА ПРОПЕЛЛЕРОВ











СБОРКА ПРОПЕЛЛЕР А:

Придерживая мотор, поместите пропеллер в моторный шпиндель, наведите на зажим пропеллера с канавкой, нажмите на него и поверните его по направлению против часовой стрелки.

СБОРКА ПРОПЕЛЛЕР В:

Придерживая мотор, поместите пропеллер в моторный шпиндель, наведите на зажим пропеллера с канавкой, нажмите на него и поверните его по часовой стрелке.

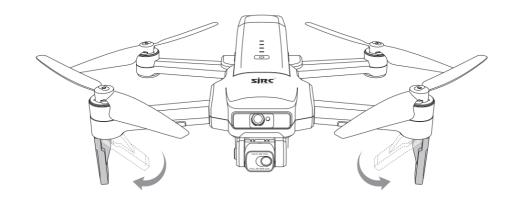
ВЫНУТЬ ПРОПЕЛЛЕР А:

Придерживая мотор, нажмите пропеллер вниз и поверните его по часовой стрелке.

ВЫНУТЬ ПРОПЕЛЛЕР В:

Придерживая мотор, нажмите пропеллер вниз и поверните его против часовой стрелки.

3. СКЛАДНОЕ ШАССИ



Как показано на картинке выше, разложите две передние стойки шасси отдельно. Пожалуйста, разложите шасси (как показано выше) перед полетом, в противном случае это может повлиять на расстояние передачи изображения WIFI.

4. ИНТЕЛЕКТУАЛЬНАЯ БАТАРЕЯ КВАДРОКОПТЕРА



- Удерживайте кнопку выключателя в течение 3 секунд, чтобы включить питание батареи. Зажмите кнопку на 3 секунды, чтобы выключить питание.
- Когда батарея разряжена, синие индикаторы будут мигать, теперь нужно зарядить батарею.

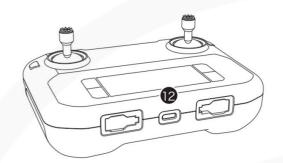
Совет: Аккумулятор имеет функцию автоматического разряда после полной зарядки. Когда вы не использует батарею в течение длительного времени в условиях высокой температуры, чтобы предотвратить вздутие батареи, произведите саморазряд примерно до 12В, а затем отключите разряд.

ПУЛЬТ ДИСТАНЦИОННОГО УПРАВЛЕНИЯ

1. ФУНКЦИИ ПУЛЬТА ДУ







- 1. Стик дросселя (высота)
- 2. Стик направления
- 3. Нажмите э один раз, затем удерживайте нажатой в течение 3 секунд для аварийной остановки
- 4. Нажмите один раз для проверки заряда пульта; затем зажмите на 2 секунды до включения
- 5. Нажмите один раз для переключения скорости. Удерживайте нажатой кнопку в течении 2 секунд, чтобы переключиться в ручной режим (ATTI MODE) и/или обратно в режим GPS
- 6. Нажмите один раз, чтобы перейти в режим (RTH)
- 7. Нажмите кнопку, чтобы сделать Фото. Удерживайте нажатой кнопку в течении 5 секунд, чтобы активировать нижний фонарь
- 8. Видео
- 9. Зум: увеличение и уменьшение
- 10. Колесо подвеса: управляет наклоном камеры (вверх или вниз)
- 11. Коммуникационный разъём
- 12. Разъём для зарядки (Туре-С)



- 1. Уровень сигнала ретранслятора
- 2. Уровень заряда пульта ДУ
- 3. Уровень сигнала GPS
- 4. Уровень сигнала пульта с дроном
- 5. Фото/Видео
- 6. Скорость полёта

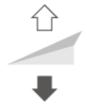
- 7. Информация
- 8. Уровень заряда дрона
- 9. Дистанция
- 10. Высота
- 11. Горизонтальная скорость
- 12. Вертикальная скорость

Совет: Когда передатчик находится в режиме низкой мощности, 🛍 и продолжает мигать, вам необходимо зарядить пульт ДУ.

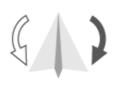
2. МЕТОД РАБОТЫ ПУЛЬТА ДУ

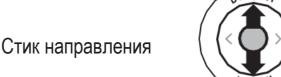
Стик дросселя

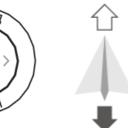






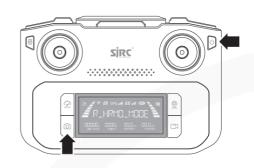








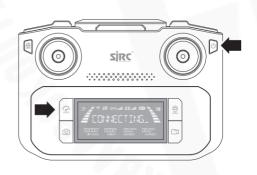
3. ВТОРОЙ РЕЖИМ ПУЛЬТА ДУ



- Выключите пульт ДУ.
- Зажмите , дважды нажав на (один раз, до момента указания заряда пульта, далее нажмите еще раз). Пульт ДУ издаст три звуковых сигнала, указывая на изменение правого джойстика на дроссель, об этом на экране загорится надпись «R HRMD MODE». Перезапустите пульт ДУ и левый стик сменится вновь на дроссель.

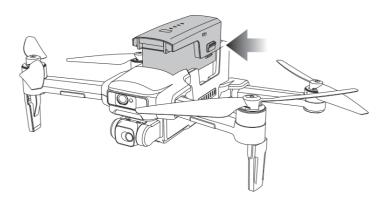


4. ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ МИЛИ/Ч, М/С И КМ/Ч

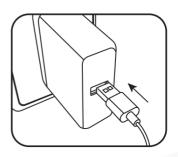


- Выключите пульт ДУ.
- Зажмите не отпуская. Затем нажмите 2 раза на (один раз, до момента указания заряда пульта, затем нажмите ещё раз и удерживайте кнопку в течении 3 секунд). Пульт ДУ переключит на другую метрическую систему.

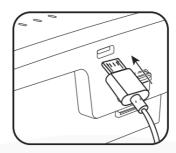
1. ЗАРЯДКА БАТАРЕИ



Нажмите на защелки и выньте аккумулятор из квадрокоптера.



Адаптер питания:
5B-20B --- 3A
(не входит в комплект)
Поддержка USB PD



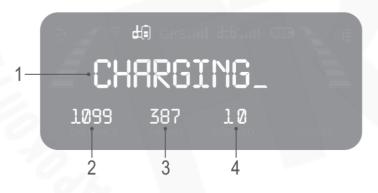
Время зарядки Около 120 минут (Зависит от адаптера питания)



Метод зарядки пульта ДУ

2. ИНСТРУКЦИЯ ПО ЗАРЯДКЕ ЛИТИЕВОГО АККУМУЛЯТОРА

- 1. Квадрокоптер можно заряжать вне зависимости от того, включена его кнопка питания или нет. Подключите зарядное устройство Туре-С к источнику питания постоянного тока (4,5B–5,5B, 2A-3A), а затем подключите его к зарядному порту квадрокоптера. Во время зарядки индикатор на батарее будет мигать синим; при полной зарядке батареи индикатор светится синим цветом без мигания.
- 2. Квадрокоптер можно заряжать от мобильного устройства или от автомобиля.
- 3. Время зарядки составляет около 120 минут; время работы около 40 минут.
- 4. Пульт дистанционного управления имеет встроенный литий-полимерный аккумулятор 7,4В 550мАч*2, время его зарядки составляет около 110 минут. Время работы около 2,5 часов.

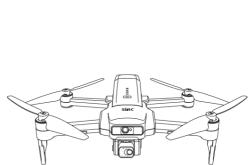


- 1. Статус заряда пульта ДУ: CHARING идёт зарядка; CHARGE DOWN заряд окончен
- 2. Текущий зарядный ток
- 3. Текущее напряжение
- 4. Значение 10 это идёт зарядка батареи. Значение 20 отображает процесс баланса и до зарядки батареи

(Во время зарядки индикатор на пульте становится красным; при полной зарядке индикатор на пульте загорится зеленым цветом).

УПРАВЛЕНИЕ ПОЛЁТОМ





ШАГ 1:

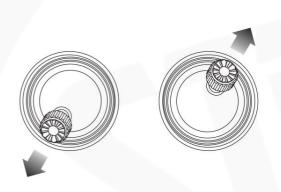
Вставьте соединительный кабель в пульт ДУ с мобильным устройством, нажмите один раз, чтобы проверить заряд батареи, нажмите еще раз, чтобы включить пульт ДУ.

(Сопряжение после запуска системы занимает около 45 секунд.)

ШАГ 2: Включите дрон и установите его на ровную поверхность.

- Дрон будет автоматически калиброваться на ровной поверхности.
- Четыре индикатора дрона мигают красным.
- Включите пульт дистанционного управления, он автоматически свяжется с дрон.
- Индикаторы: синим (сзади) и белым (спереди).

ШАГ 3: ИНСТРУКЦИЯ ПО ПОДКЛЮЧЕНИЮ ПРИЛОЖЕНИЯ

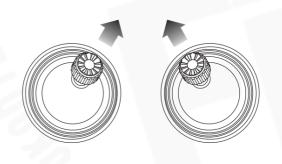


ШАГ 4: Сброс к заводским настройкам / Калибровка уровня

- Переместите рычаг дросселя в положение «7 часов» и переместите рычаг направления в положение «1 час».
- Синий свет (сзади) + Белый свет (спереди)
 квадрокоптера: быстро мигатют.

APP статус: «Сброс к заводским настройкам / Калибровка уровня»

Меры предосторожности: установить квадрокоптер на горизонтальную площадку для восстановления заводских настроек. В противном случае это может повлиять на неправильную работу квадрокоптера в целом.



ШАГ 5: Калибровка компаса. Часть 1.

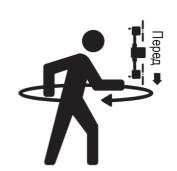
- Установите стики в положение 1 и 11 часов.
- Индикаторы быстро замигают синим / красным (сзади) и белым / красным (спереди).
- Статус в приложении: «Калибровка компаса».

Примечание. Компас будет откалиброван автоматически при возникновении магнитных помех, калибровка компаса вручную не требуется.



ШАГ 6: Калибровка компаса. Часть 1

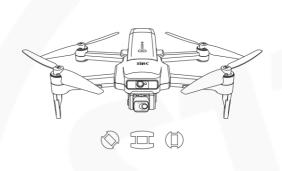
- Поднимите дрон горизонтально и поверните его вокруг своего тела (360°), дождитесь звукового сигнал от пульта.
- На дроне постоянным загорятся синий свет + красный свет (спереди).



ШАГ 7: Калибровка компаса. Часть 2

- Держите дрон вниз вертикально так, чтобы камера была обращена к земле, поверните дрон на один полный круг (360°), после чего передатчик издаст звуковой сигнал.
- На дроне постоянным загорятся белый свет + красный свет (спереди)

Сообщение в АРР: поставьте квадрокоптер на ровную горизонтальную поверхность и держите его неподвижно, пока подвес камеры не вернется в исходное положение.

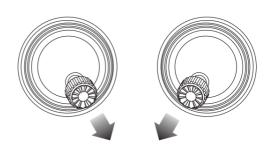


ШАГ 8: Поиск GPS (НЕ ИСПОЛЬЗУЙТЕ режим GPS в помещении)

- Установите дрон на ровную поверхность
- Индикаторы снова быстро замигают синим (сзади) и белым (спереди). Это означает, что GPS дрона в режиме поиска спутников.
- Процесс может занять несколько минут.
- Синий свет (сзади) и белый свет (спереди) дрона горят постоянно, что означает, поиск спутников GPS завершён успешно.

ВНИМАНИЕ: Выполняйте полеты на открытых площадках. Высокие и большие металлические конструкции могут повлиять на точность работы бортового компаса и системы GPS. Пожалуйста, ищите сигнал GPS на открытой местности.





- Установите стики в положение на 5 и 7 часов.
- Двигатели запускаются автоматически, плавно нажмите левый стик вверх, чтобы взлететь. (Запустите двигатели перед взлетом).

ПРИМЕЧАНИЕ: Запуск двигателей должен быть выполнен до взлета.

- Остановка двигателей:
- 1. Снова сдвиньте стики в положение 5 и 7 часов, двигатели остановятся.
- 2. Двигатели прекратят работу, если не получат команду в течение 20 секунд.

Все индикаторы светятся на передних и задних крыльях, дрон готов к полету!

- Синий (задний) и белый (передний) индикаторы светят без мигания.
- Статус квадрокоптера в приложении: «Готов к полету».



ВНИМАНИЕ: Если светодиодные индикаторы на лучах квадрокоптера: Синий свет (сзади) + синий свет (спереди) продолжают медленно мигать, это означает, что сигнал GPS слабый; Пожалуйста, нажмите удерживайте в течение 2 секунд, чтобы выключить режим GPS: синий индикатор (сзади) продолжает мигать + белый индикатор (спереди) горит постоянно, квадрокоптер перейдёт в ручной режим полёта, теперь квадрокоптер может взлетать.

МОБИЛЬНОЕ ПРИЛОЖЕНИЯ SJRC FREE

1. УСТАНОВКА ПРИЛОЖЕНИЯ SJRC FREE / SJ F PRO



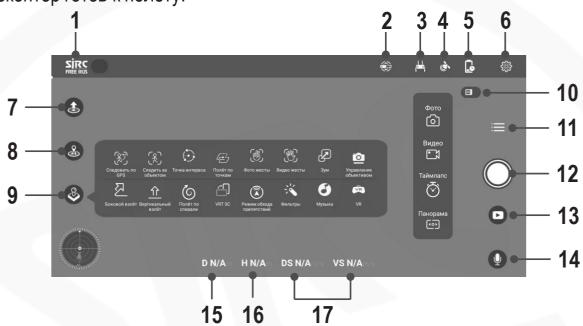
QR-код приложения «SJRC FREE» для Android



QR-код приложения «SJ F PRO» для iOS

2. ФУНКЦИИ ПРИЛОЖЕНИЯ

Прежде чем начать полет, дождитесь, пока в статусе дрона появится сообщение «Готов к полету». Это гарантирует, что ваш GPS синхронизирован и ваш квадрокоптер готов к полету.



- 1. Возврат в Главное меню
- 2. Уровень помех компаса
- 3. Батарея пульта
- 4. GPS сигнал
- 5. Батарея дрона
- 6. Настройки

- 7. Авто взлёт и посадка
- 8. Возврат домой по GPS
- 9. Дополнительные функции
- 10. Статус SD-карты
- 11. Функции съёмки
- 12. Затвор камеры

- 13. Галерея
- 14. Запись звука
- 15. Дистанция
- 16. Высота
- 17. Скорость полёта

РЕЖИМ КРУИЗ-КОНТРОЛЬ

Управляйте дроном с помощью джойстика направления, нажмите функцию круиз-контроль, отпустите джойстик направления. Теперь квадрокоптер будет лететь в том же направлении и с постоянной скоростью. Для выхода из режима нажмите кнопку круиз-контроля повторно. Эта функция работает только в режиме GPS.

№ БОКОВОЙ ВЗЛЁТ

- 1. Держите расстояние между квадрокоптером и целью более 2 метров, отрегулируйте объектив вручную, чтобы нацелиться на объект.
- 2. Нажмите «Боковой взлёт» в приложении и проведите пальцем для подтверждения.
- 3. Нажмите «Боковой взлёт» в приложении ещё раз или потяните рычаг направления на пульте ДУ, чтобы выйти из этой функции.

Примечание: при запуске квадрокоптер пролетит примерно на 25 метров от цели и одновременно запустит функцию видеосъёмки. Квадрокоптер автоматически вернётся в точку взлёта после выполнения функции. Обратите внимание на направление движения квадрокоптера назад. Убедитесь, что поблизости нет препятствий или людей, чтобы избежать аварии. В случае чрезвычайной ситуации, пожалуйста, немедленно потяните рычаг направления на передатчике, чтобы остановить полёт!

№ БЫСТРЫЙ ВЗЛЁТ

- 1. Держите расстояние от квадрокоптера до цели не ниже 2 метров, затем отрегулируйте объектив вручную, чтобы нацелиться на цель.
- 2. Нажмите «Быстрый взлёт» в приложении и проведите пальцем для подтверждения.
- 3. Снова нажмите «Быстрый взлёт» в приложении или потяните рычаг направления на пульте ДУ, чтобы выйти из этой функции.

Примечание: при запуске полёта квадрокоптер автоматически поднимется примерно на 15 метров и одновременно начнёт запись видео. Квадрокоптер автоматически вернётся в точку взлёта после выполнение функции. Убедитесь, что над квадрокоптером нет препятствий, чтобы избежать аварии. В случае чрезвычайной ситуации, пожалуйста, немедленно потяните рычаг направления передатчика, чтобы остановить полёт!

© ПОЛЁТ ПО СПИРАЛИ

- 1. Держите расстояние между квадрокоптером и целью примерно от 2 до 5 метров и вручную отрегулируйте объектив, чтобы нацелиться на объект.
- 2. Нажмите «Полёт по спирали» в приложении и проведите пальцем для подтверждения.
- 3. Нажмите «Полёт по спирали» в приложении ещё раз или потяните рычаг направления на пульте ДУ, чтобы выйти из этой функции.

Примечание: при запуске полёта квадрокоптер автоматически поднимается по спирали (с максимальным радиусом около 15 метров) и одновременно запустит функцию видеосъемки. Квадрокоптер автоматически вернётся в точку взлёта после выполнения функций завершения. Убедитесь, что вокруг квадрокоптера нет препятствий или людей, чтобы избежать аварии. В случае чрезвычайной ситуации, пожалуйста, немедленно потяните рычаг направления на передатчике, чтобы остановить полёт!

ТАЙМЛАПС

- 1. Нажмите на страницу функций приложения, Функция съёмки «Таймлапс».
- 2. Сдвигая ползунок, выберите увеличение задержки, и нажмите ОК.
- 3. Нажмите пчтобы начать съёмку.
- 4. Нажмите 🔘 ещё раз, чтобы закончить съёмку.

ПАНОРАМНАЯ СЪЁМКА

- 1. Нажмите на страницу функции приложения и выберите : ___ 🖭
- 2. Щелкните значок
- 3. Дрон начнёт поворачиваться вокруг своей оси на 360°, после чего начнётся автоматический синтез панорамного изображения и сохранения его в фотоальбоме. После успешного завершения съёмки появится соответствующее всплывающее сообщение.

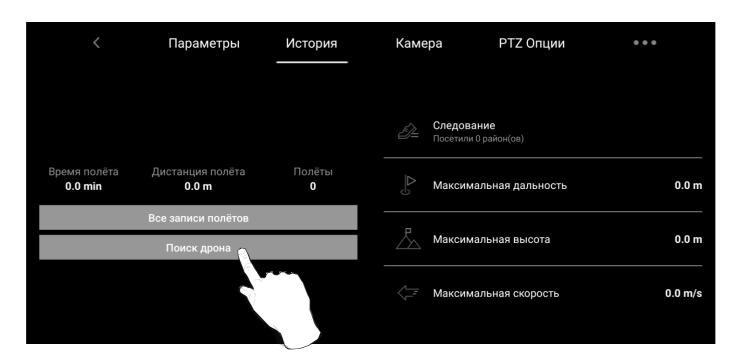
3. ПОДЕЛИТЬСЯ ОДНОЙ КНОПКОЙ



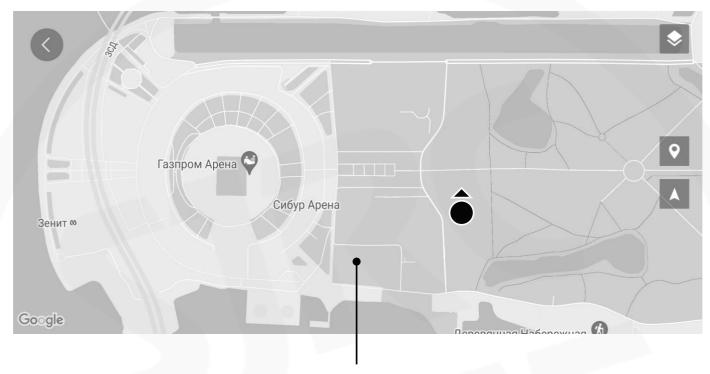
Напоминание: Вы можете поделиться 1 или 9 фотографиями одновременно. Но каждый раз можно делиться только одним видео.

4. КАК ИСКАТЬ ПОТЕРЯННЫЙ КВАДРОКОПТЕР

1. Нажмите на Поиск дрона и откроется карта местности для поиска дрона.



2. Последняя точка нахождения дрона будет на карте.



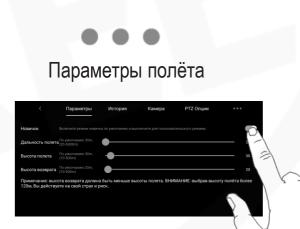
Эта точка показывает нахождение вашего смартфона

5. НАСТРОЙКИ ПОЛЁТА

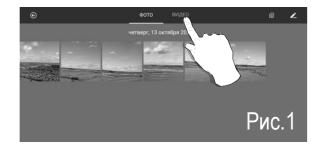
Режим GPS по умолчанию – РЕЖИМ НОВИЧКА:

- 1. Расстояние полета составляет 0-30 м.
- 2. Высота полета 0-30 м.
- 3. RTH Высота ниже 20 м.

Вы можете выключить «Режим новичка», чтобы установить свои параметры в приложении смартфона (рекомендуется).



6. СОХРАНЕНИЕ ФОТО/ВИДЕО В АЛЬБОМЕ ПРИЛОЖЕНИЯ







Откройте приложение и подключите WIFI, нажмите , войдите в медиатеку.

Альбом приложения: выберите фото и видео, сохраните их в мобильном альбоме, нажмите , фото и видео будут сохранены в мобильном альбоме.

SD-карта: нажмите , выберите фото и видео и сохраните их на своем телефоне, нажмите , фото и видео будут сохранены в мобильном альбоме.

ПРИМЕЧАНИЕ. После завершения съемки, фотографии и видео будут сохранены в альбоме приложения и на SD-карте, разрешение фотографий и видео, сохраненных в альбоме приложения, отличается от разрешения на SD-карте.

Синхронизируйте фото и видео с SD-карты на мобильный телефон

- 1. Подключите квадрокоптер к пульту ДУ, подключите его к мобильному телефону и откройте приложение. Нажмите и войдите в интерфейс, далее нажмите
- 2. Фотоальбом приложения: выберите фото или видео (Рис.1) с SD-карты, нажмите и синхронно сохраните фото или видео на мобильный телефон.

ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ФУНКЦИИ КВАДРОКОПТЕРА

1. ПОЛЁТ ПО ТОЧКАМ

- Убедитесь, что мобильный интернет подключен, выберите в приложении, найдите карту местности, над которой вы собираетесь летать, затем подключите смартфон к своему дрону и вы можете просмотреть карту в приложении.
- Подключите дрон к своему смартфону, щелкните э в приложении, затем вы увидите КРАСНЫЙ КРУГ (ОГРАНИЧЕНИЕ ДАЛЬНОСТИ ПОЛЕТА) / ПОЛОЖЕНИЕ ВЗЛЕТА / ТЕКУЩЕЕ ПОЛОЖЕНИЕ ДРОНА на карте, отметьте точки (максимум 16 точек) где вы планируете летать в пределах КРАСНОГО КРУГА на карте. Если вы хотите сбросить точки или маршрут полета, щёлкните удалить точку или удалить всё. Нажмите готово чтобы подтвердить, и начинайте полет. Нажатие правого стика отменит функцию полета по точкам.

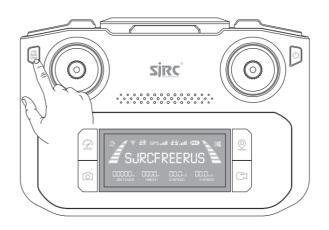


2. СЛЕЖЕНИЕ (ТОЧКА ИНТЕРЕСА)



- 1. Наведите дрон на центральную точку, чтобы её окружить.
- 2. Выберите «Точка интереса» в приложении и подтвердите свой выбор.
- 3. При движении по кругу вы можете управлять влево или вправо (правый стик), чтобы изменить полет дрона по часовой стрелке или против часовой стрелки.
- 4. Во время полета по кругу вы можете управлять рычагом направления вперед или рычагом направления назад, чтобы изменить радиус кругового движения коптера (левый стик)
- 5. Нажмите значок еще раз в приложении, чтобы выйти из этой функции.

3. ЭКСТРЕННАЯ ОСТАНОВКА







- 1. Нажмите один раз и удерживайте кнопку 3 секунды, чтобы включить режим аварийной остановки. Режим активируется, если высота полета квадрокоптера не превышает 5 метров; в противном случае, режим не активируется. Останавливайте двигатели в полете только в экстренных случаях, когда это может снизить риск повреждения или аварии.
- 2. Когда квадрокоптер возвращается домой (RTH) и летит против ветра с разряженной батареей, и нет возможности безопасно приземлиться в точке взлета, одной кнопкой в приложении может быть активирована функция посадки. Точку приземления можно выбрать вручную во время процесса посадки. Квадрокоптер продолжит выполнять функцию снижения даже после потери сигнала от дистанционного управления во время снижения.

4. СЛЕДОВАТЬ ПО GPS

Когда функция Следовать по GPS (Follow Me) активирована, квадрокоптер будет следовать за GPS вашего смартфона, куда бы вы ни пошли. (Убедитесь, что смартфон успешно подключен к квадрокоптеру, включите приложение на своем смартфоне).

- 1. Убедитесь, что квадрокоптер направлен на вас и находится в пределах 10-50 метров.
- 2. Нажмите \Re в интерфейсе приложения.
- 3. Ожидайте отображения статуса квадрокоптера в приложении «Следовать по GPS готово» теперь квадрокоптер движется вместе с координатами положения в приложении.
- 4. Еще раз нажмите значок 🧭 в интерфейсе приложения, чтобы выйти из режима «Следовать по GPS»

Общие проблемы:

На функцию «Следовать по GPS» будут влиять высокие конструкции, деревья и жилые помещения с помехами для сигнала вашего Wi-Fi.

Функция «Следовать по GPS» не активируется, если на мобильном устройстве слабый сигнал GPS или позиционирование GPS выключено.

5. СЛЕДИТЬ ЗА ОБЪЕКТОМ

Щелкните 🕹, выберите 🕄, коснитесь объекта или человека, которого хотите отслеживать, и коснитесь, чтобы подтвердить свой выбор.

(ПРИМЕЧАНИЕ: Убедитесь, что размер рамки совпадает с размером объекта, которого вы касаетесь, рамка не должна быть слишком большой).

6. УПРАВЛЕНИЕ ЖЕСТАМИ

Нажмите в приложении, начнётся обратный отсчет от 3 секунд до 0 секунд после движения вашей руки, чтобы сделать фотографию или записать видео, пожалуйста, следуйте советам из (Рис.1).



Puc 1

7. ВОЗВРАТ ДОМОЙ (RTH)

Функция возврата домой (RTH) возвращает квадрокоптер в точку взлета. Эта функция доступна только в режиме GPS.

Существует 3 типа RTH: Умный RTH / RTH низкого заряда / RTH сбой связи.

(1). Умный возврат домой



Нажмите кнопку «RTH» на пульте ДУ или нажмите в приложении на смартфоне, пульт ДУ начнет издавать звуковой сигнал. Ваш квадрокоптер вернется на точку взлета. Нажмите кнопку еще раз, чтобы остановить процедуру возврата домой, или нажмите левый и правый джойстики для совершения посадки в безопасной зоне.



Кнопка RTH

A.

Кнопка RTH в приложении

2. Возврат домой по низкому питанию

"RTH низкого заряда" запускается при низком уровне заряда батареи дрона. Когда активирован "RTH низкого заряда", дрон автоматически опускается на высоту **120 метров** (либо возвращается на текущей высоте, если она менее 120 метров), затем вы можете левым и правым стиком посадить его в безопасной зоне. Дрон возвращается в точку взлета, если текущий уровень заряда батареи может обеспечить снижение с текущей высоты.

3. Возврат домой при потери сигнала

Квадрокоптер перейдет в режим возврата на точку взлета, если сигнал пульта ДУ потерян (возвращение осуществляется на текущей высоте). Квадрокоптер может автоматически связаться с пультом ДУ во время процедуры возврата домой. Если связь возобновилась, вы можете вернуться к управлению квадрокоптера.

4). Экстренное возвращение домой (RTH)

Когда квадрокоптер выходит из-под контроля, в приложение появляется всплывающее диалоговое окно аварийного возврата. Нажмите «ОК», и квадрокоптер выполнит аварийный возврат домой (RTH).

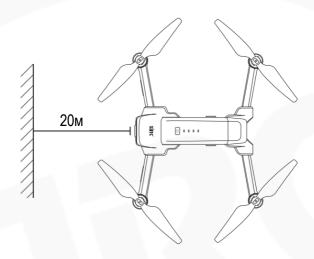
Нажмите «Отмена», квадрокоптер выйдет из данного режима, но в приложение вновь откроется диалоговое окно об аварийном возврате.

Примечание:

- 1. Если выбор режима не выполнен в течение 5 секунд, функция аварийного возврата сработает по умолчанию.
- 2. Если квадрокоптер вернулся в нормальное состояние, приложение откроет диалоговое окно. Пожалуйста, нажмите на отмену в течение 5 секунд, чтобы отключить функцию экстренного возврата домой.
- 3. Если функция экстренного возврата домой сработала по ошибке, вы можете нажать кнопку отмены аварийного возврата домой на экране приложения.

8. РЕЖИМ ОБХОДА ПРЕПЯТСТВИЙ

1. 20 метров перед квадрокоптером - это эффективная дальность, при которой работает режим обхода препятствий.

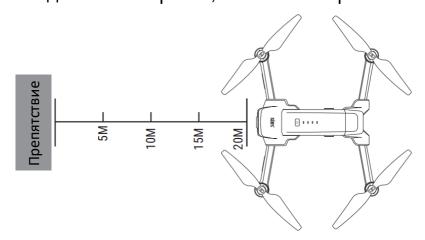


2. Принцип работы устройства обхода препятствий заключается в отправке импульсного сигнала из передающего порта, где после отражения от препятствия, в пределах диапазона сканирования (20 метров), импульсный сигнал возвращается в приемный порт для обработки полученных данных. При уменьшении расстояния между препятствием и дроном, посылается команда «Остановка полёта вперёд».



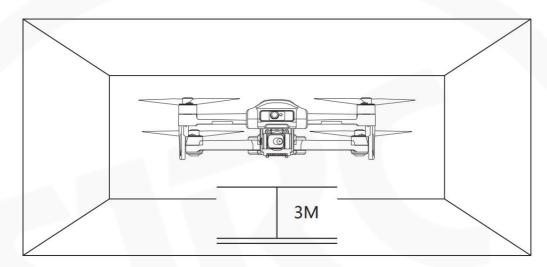
Принимающий порт

3. Положение, в котором квадрокоптер останавливается, определяется скоростью полёта. Чем выше скорость полёта, тем меньше расстояние между квадрокоптером и препятствием перед полной остановкой. И наоборот, чем медленнее скорость, тем больше расстояние.



9. СИСТЕМА ОПТИЧЕСКОГО ОРИЕНТИРОВАНИЯ

Квадрокоптер оснащен системой оптического ориентирования, которая состоит из датчиков визуальной камеры, направленных вниз, так что квадрокоптер может стабильно зависать на малой высоте без GPS или со слабым сигналом GPS.



Примечание:

- (1) Оптическая система ориентирования может помочь в полете только при хорошем освещении и отчетливой текстуры снизу, но не может полностью заменить действия пилота. Пожалуйста, обратите внимание на советы из приложения и НЕ полагайтесь слишком сильно на данную систему.
- (2) Система оптического ориентирования неэффективна в ситуациях, когда окружающий свет слишком яркий или слишком темный, зеркальная поверхность, ровная поверхность однородного цвета, над поверхности воды, отражающая поверхность, поверхность с разреженной текстурой и т. д.
- (3) Наилучший рабочий диапазон оптической системы с нижним обзором составляет менее 0,5-3 метра. Если он превышает этот диапазон, эффект позиционирования оптической системы может быть неудовлетворительным.
- (4) Пожалуйста, убедитесь, что линза оптической системы чистая и ничего не блокирует или не мешает системе оптического ориентирования.
- (5) Система оптического ориентирования может использоваться только в режиме ориентации и автоматически переключаться в режим GPS на открытом воздухе после успешного поиска спутников GPS.

10. ФУНКЦИИ КАМЕРЫ



Нажмите на пульте ДУ или нажмите в приложении, значок будет мигать, что означает, что камера записывает видео.

Нажмите еще раз, чтобы сохранить видео.

НЕ фотографируйте во время записи.



Оригинальные изображения и видео сохраняются на карте памяти. Слегка нажмите на SD-карту, чтобы вынуть ее, затем вставьте карту в кардридер компьютера, чтобы прочитать данные с SD-карты.

Изображения также можно просмотреть в приложении.

ОБЩИЕ ВОПРОСЫ И РЕШЕНИЯ

- 1. Мобильное устройство и передатчик не могут быть соединены. Проверьте состояние сигнала в приложении, если оно изменилось.
- 2. Передача изображения заблокирована или отключается.
 - ① Отрегулируйте угол антенн, чтобы они были перпендикулярно к вашему дрону.
 - ② Смените зону полёта. Пожалуйста, НЕ летайте рядом с высокими зданиями или прочими помехами.
 - ③ Обновите последнюю прошивку дрона.
- 3. Квадрокоптер неустойчиво зависает.
 - ① Смените зону полёта. Пожалуйста, НЕ летайте рядом с высокими зданиями или прочими помехами.
 - ② Проведите калибровку компаса и горизонтальную калибровку.
 - ③ Оцените, влияет ли сильный ветер на полет или нет.
 - ④ Оцените, деформированы ли лопасти дрона и его лучи.
- 4. Слабая точность GPS дрона или не может пройти GPS тест.
 - ① Выйдите на открытое место на открытом воздухе, где можно найти GPS сигнал в виде 6 или больше спутников.
 - ② Обойдите дрон с близкого расстояния.
 - ③ Замените мобильное устройство.
 - ④ Не запускайте его возле высоких зданий.
- 5. Аккумулятор не заряжается.

Повторно подключите и отключите зарядное устройство или повторно вставьте и выньте аккумулятор.

6. Короткое время полета.

Перезарядите или разрядите аккумулятор, также может сократиться срок службы аккумулятора из-за высокой температуры окружающей среды. Рекомендуется хранить оставшиеся 60% заряда аккумулятора и полностью заряжать его только перед использованием.

- 7. Чрезмерный угол наклона или аномальная проблема РТZ дрона.
 - ① Перезапустите дрон на ровной поверхности для калибровки РТZ.
 - ② Проверьте состояние РТZ, работает он или нет.
 - ③ Выберите «РТZ Опции» в приложении, чтобы восстановить исходные заводские настройки подвеса камеры.
- 8. Ошибка инициализации РТZ

Перед включением питания снимите защитную крышку с PTZ дрона, затем положите его на ровную поверхность для калибровки PTZ.

- 9. Нечёткая съемка.
 - ① Проверьте, снята ли защитная пленка с камеры.
 - ② Используйте его в условиях хорошего освещения.
- 10.Камера затуманена.
 - ① В сырую погоду камера может запотевать. Смените локацию.
 - ② Поместите влагопоглотитель в защитный кейс во время хранения.
- 11.Снятые фотографии или видео теряются.

При записи видео необходимо завершить операцию записи, иначе видео может быть повреждено или потеряно.

СПЕЦИФИКАЦИЯ

• Квадрокоптер

Модель: F22 S2 PRO+ Масса (с батареей): 602г

Продолжительность полета: около 40 минут

Модель двигателя: 1806

Диапазон рабочих температур:

от 0° до 40° С

Спутниковые системы: GPS/GLONASS

Размеры (ДхШхВ): Разложенный: 35X35X8.3 (см) Сложенный: 20.2X10.7X8.3 (см)

Стабилизация подвеса камеры: 2-осевая (наклон, крен)

Механический диапазон: Наклон от -100 ° до + 70 °

Крен от -35 $^{\circ}$ до + 35 $^{\circ}$

Регулируемый диапазон: Регулируемый угол наклона камеры (вверх и вниз):

от -80° до +0°

• Камера

Линзы: обзор 100°

Эквивалентное фокусное расстояние : 60см Диапазон фокусировки: фиксированный фокус

Разрешение фото: Смартфон 3840X2160Р

SD карта 3840X2160P

Разрешение видео: Смартфон 1280X720Р

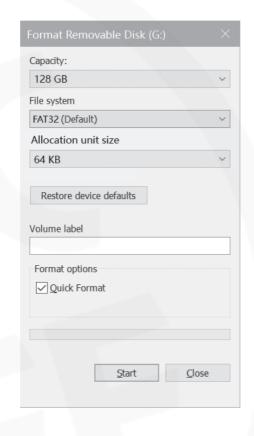
SD карта 3840X2160P

Формат фото: JPEG Формат видео: MP4

Поддержка SD карт: Micro SD 32-256Гб

(Класс 10/U1 или выше)

Файловая система: FAT32



• Передача 5G

Рабочая частота: 5.18-5.32 ГГц; 5.745-5.825 ГГц

Поддерживаемые протоколы: 802.11а;

Частота кадров передачи видео: 30 FPS (кадров в секунду)

• Приложение / Просмотр в реальном времени

Название приложения: <u>SJRC FREE</u> (Android) / <u>SJ F PRO</u> (iOS)

КОНФИГУРАЦИЯ	ГДЕ СОХРАНЯЕТСЯ		РАЗРЕШЕНИЕ	ЧАСТОТА КАДРОВ
4K	Смартфон	Фото	3840X2160P	30 fps
		Видео	1280X720P (HD)	
	SD карта	Фото	3840X2160P	20.1
		Видео	3840X2160P (4K)	30 fps

Требуемая операционная система: Android 9.0 или новее / iOS 12.0 или новее

• Пульт ДУ

Рабочая частота: 5G

Максимальная дальность передачи: до 6000м (на улице без помех)

Емкость батареи: 550мАч*2 Литий-полимер

Время зарядки: не более 110 минут Время работы: около 2,5 часов Рабочее напряжение: 7,4 В

Держатель смартфона: для диагонали от 4.7" до 6.7"

Температуры эксплуатации: от 0° до 40° С

• Интеллектуальная батарея дрона

Емкость батареи: 3500мАч

Напряжение: 11,1В

Тип батареи: литий-полимерный

Энергия: 38,85Втч Вес нетто: 245 г

Максимальная мощность зарядки: 30 Вт

Максимальное время зарядки: около 120 минут (в зависимости от мощности

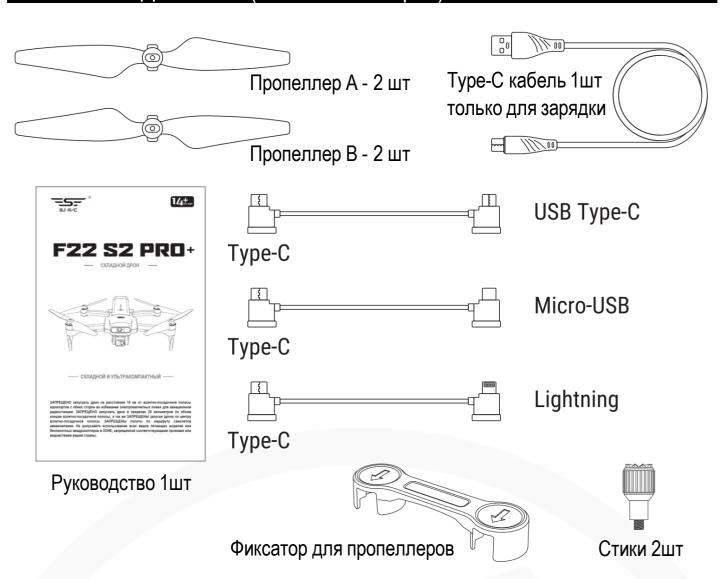
зарядки)

Диапазон температур зарядки: от 0° до 40° С

● USB кабель: Type-C

Вольтаж: 5В — 3A 20В — 1,5А Номинальная мощность : ≤30 Вт

ПЕРЕЧЕНЬ ДЕТАЛЕЙ (КОМПЛЕКТАЦИЯ)



ОБЩИЕ ПРОБЛЕМЫ И РЕШЕНИЯ

ПРОБЛЕМА	ПРИЧИНА	РЕШЕНИЕ
Индикаторы дрона мигают, дрон не реагирует на команды.	1. Пульт ДУ не связан с дроном. 2. Недостаточный заряд батареи.	1. Изучите Руководство и свяжите сигналы дрона и пульта. 2. Зарядите батарю.
Пропеллеры вращаются, но дрон не взлетает.	1. Недостаточный заряд батареи. 2. Пропеллеры деформированы.	1.Зарядите батарю. 2.Замените пропеллеры.
Квадрокоптер сильно трясет.	Пропеллеры деформированы.	Замените пропеллеры.
Дрон не может оставаться в равновесии в полете.	1. Пропеллеры деформированы. 2. Мотор не работает должным образом.	 Замените пропеллеры. Замените мотор.