

14+



# EACHINE E58 ИНСТРУКЦИЯ

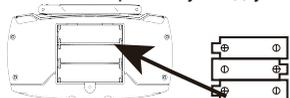


**2.4GHZ**  
EDITION

Перед использованием внимательно прочитайте инструкцию (пожалуйста, внимательно прочтите информацию и предупреждения). Сохраните это руководство для использования в будущем.

## Инструкция по установке и зарядке аккумулятора, установке батарей

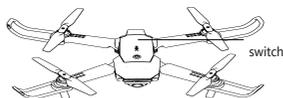
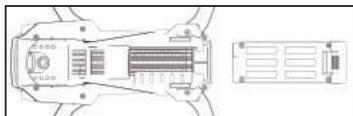
### Установка батарей в пульт д/у



Установите батареи в пульт д/у, соблюдая полярность (+ / -), как показано на рисунке.

### Зарядка аккумулятора

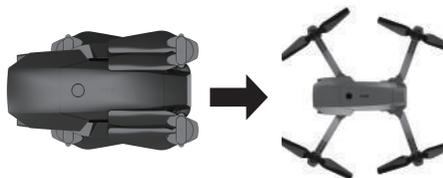
1. Подключите аккумулятор к USB кабелю, после чего подключите USB кабель к USB порту компьютера или другому источнику питания USB 5в. Аккумулятор заряжен, когда световой индикатор погаснет.
2. Подключение аккумулятора к квадрокоптеру: Поместите заряженный аккумулятор в батарейный отсек квадрокоптера, убедитесь в надежном соединении. Для включения устройства нажмите и удерживайте кнопку на корпусе несколько секунд.



## Подготовка к полету

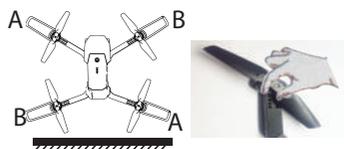
### 1. Складные лучи

Раскладывайте сначала передние лучи, потом задние, складывайте лучи в обратном порядке.



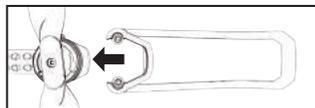
### 2. Установка пропеллеров

При замене пропеллера, пожалуйста, соблюдайте направление вращения. Обозначения A или B указаны на верхней стороне винта, а их соответствие на рисунке справа. Если винт установлен неверно, то он не создаст достаточно тяги для подъема.



### 3. Установка защиты лопастей

Подсоедините защиту лопастей к нижней стороне луча, как показано на рисунке



## Меры предосторожности и безопасности

Модели дистанционного управления - это товары с высоким уровнем риска, которые должны находиться вдали от толпы при полете. Не допускается вмешательство в конструкцию или повреждение корпуса и электронного управления. Неисправное оборудование и/или безответственное управление могут нанести ущерб авиации, причинить травмы людям и привести к другим непредсказуемым авариям. Пилот должен обращать внимание на все возможные риски и несет ответственность за собственную халатность.

### ( 1 ) Вдали от препятствий

При дистанционном управлении сложно определить скорость и состояние модели, поэтому важно держаться вдали от людей, высотных зданий, деревьев, ЛЭП и т.д. Избегайте ветра, дождя и других плохих погодных условий, чтобы обеспечить безопасность людям и имуществу.

### ( 2 ) Вдали от влажной среды

Модель содержит множество сложных электронных компонентов и механических деталей, поэтому необходимо, чтобы модель не подвергалась воздействию влаги. Повреждение электронных компонентов влагой может привести к аварии.

### ( 3 ) Безопасные действия

Пожалуйста, управляйте моделью в соответствии с вашими навыками. Сложные маневры при малом опыте увеличивают возможность случайного риска.

### ( 4 ) Вдали от быстро движущихся предметов

Не подлетайте к быстро движущимся объектам, таким как лопасти ветряка или автомобиль, это может привести к ущербу имущества или травмам людей.

### ( 5 ) Вдали от высоких температур

Модель состоит из металла, композитов, пластмасс, электронных компонентов и других материалов. Во избежании деформации или повреждений держите модель вдали от источников высоких температур.

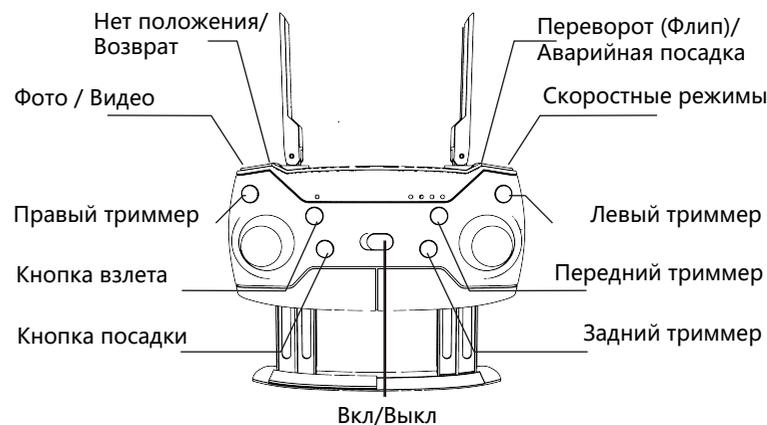
## Важно! ( LiPo )

Литий-полимерный аккумулятор в мягком корпусе отличается малым весом, но при этом более уязвим перед механическими воздействиями. Повреждение оболочки может привести к пожару, будьте осторожны при эксплуатации.



- Если Вы не планируете использовать модель более недели, пожалуйста храните аккумуляторы на 50% заряженными или более это продлит их срок службы.
- Полностью заряжайте аккумуляторы перед полетом. Пожалуйста, используйте оригинальное или профессиональное зарядное устройство для зарядки аккумулятора.
- Не заряжайте аккумуляторы вблизи быстро воспламеняющихся предметов.
- При хранении литиевого аккумулятора более трех месяцев, его необходимо подзарядить, для поддержания напряжения.

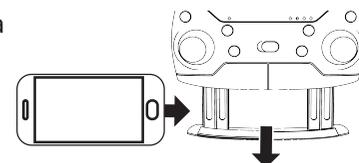
## Обозначения кнопок пульта дистанционного управления



## Аппаратура управления

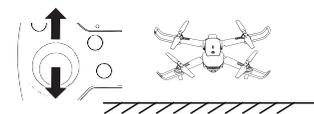
### 1. Крепление моб. телефона

Потяните крепление вниз пульта управления, зажмите телефон



### 2. Активация (Arming)

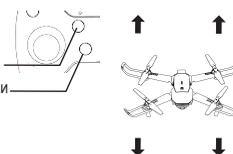
Установите квадрокоптер на твердой, плоской поверхности, нажмите и удерживайте кнопку на корпусе несколько секунд, светодиодные индикаторы начнут мигать. Включите аппаратуру управления, после чего сдвиньте стик газа в максимальную верхнюю точку, потом в нижнюю. Раздастся длинный звуковой сигнал и светодиодные индикаторы на квадрокоптере будут гореть постоянно.



### 3. Взлет и посадка

Справа: Этот продукт оборудован барометром. Погрешности удержания высоты в полете и при старте квадрокоптера нормальны при различных температурных условиях и других факторах окружающей среды, а так же посадка при низком напряжении аккумулятора.

Кнопка взлета  
Кнопка посадки



## 4. Управление полетом

### А. Газ (высота, левый стик)



### В. Движение вперед и назад (правый стик)



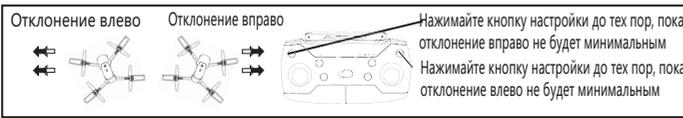
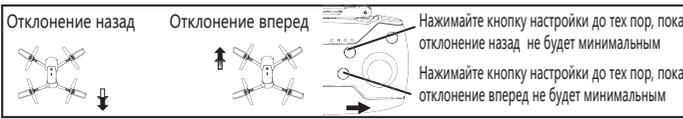
### С. Движение влево и вправо



### Д. Вращение

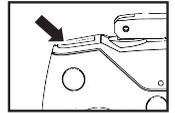


## 5. Точная настройка полета (триммирование)

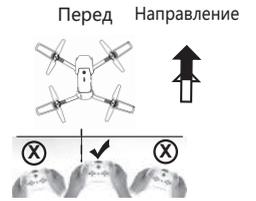


## Режим "нет положения" (Headless mode)

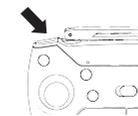
При переходе в режим "нет положения", квадрокоптер игнорирует свое положение в пространстве и использует в качестве ориентира положение пульта управления. Например: когда Вы отклоняете правый стик вперед, квадрокоптер летит от пульта управления, даже если он повернут к вам передом (камерой) или боком



- Для корректной работы функции, перед взлетом пульт управления должен быть направлен в том же направлении, что и перед (перед там где камера) модели, как показано на рисунке. Одно нажатие на кнопку активирует функцию, повторное нажатие отключает.
- Когда режим активирован пульт д/у издает два коротких звуковых сигнала с интервалами, а модель сигнализирует светодиодной индикацией.

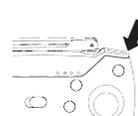


## Возврат



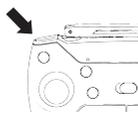
Нажмите и удерживайте кнопку несколько секунд, пока не раздастся постоянный звуковой сигнал, после чего кнопку можно отпустить, модель перейдет в режим "нет положения" и направится в направлении источника сигнала.  
\* Примечание: Данная функция отключится автоматически или при возобновлении управления пилотом.

## Скорость перемещения



По умолчанию скорость перемещения установлена в минимальном режиме (рекомендован начинающим пилотам). Для выбора режима нажмите правую верхнюю кнопку один раз, прозвучит два звуковых сигнала - средний режим, следующее нажатие, три звуковых сигнала - максимальный режим, еще одно нажатие, возврат к минимальному режиму.

## Управление камерой



Кнопка видеокмеры (осуществляет фото, для записи видео используйте приложение для смартфона)

\* Примечание:

- WiFi соединение должно быть установлено в течение 20 секунд, после обнаружения устройства телефоном.
- При отсутствии соединения с приложением должна быть обязательно установлена SD карта.

## Калибровка гироскопа

- Калибровка шестиосевого гироскопа представляет собой сброс настроек в горизонтальном положении модели.
- Установите модель на горизонтальную, ровную поверхность. Сместите стики как показано на рисунке, через 2 сек. раздастся звуковой сигнал и модель просигнализирует частыми вспышками о успешной калибровке
- Важно! Гироскоп откалиброван изготовителем модели. Данная функция используется только в случаях серьезного смещения.



### \* Аварийная посадка

- Если во время полета потребуются аварийная посадка, нажмите и удерживайте кнопку, моторы модели останутся (Пожалуйста, постарайтесь не делать этого на большой высоте)
- Моторы отключаются при превышении угла наклона более 45 градусов.
- Аварийная посадка в приложении для смартфона указана на рисунке



## Решение проблем

Вопрос	Возможные причины	Решения
Светодиодный индикатор квадрокоптера мерцает, нет реакции на пульт управления.	Аппаратура управления и квадрокоптер не связаны	Запустите сначала квадрокоптер, потом аппаратуру управления, далее смотрите раздел "аппаратура управления" п.2
При подключении аккумулятора к квадрокоптеру устройство никак не реагирует	1. Проверьте включены ли устройства 2. Проверьте напряжение батарей устройств 3. Проверьте полярность батарей	1. Включите устройства 2. Используйте полностью заряженный аккумулятор 3. Соблюдайте полярность батарей
При нажатии стика газа моторы не вращаются, мигает световой индикатор на броне	Недостаточное напряжение LiPo аккумулятора	Зарядите аккумулятор или замените на полностью заряженный
Моторы вращаются, но квадрокоптер не взлетает	1. Мотор поврежден или лопасти установлены неправильно 2. Разряжен аккумулятор квадрокоптера	1. Проверьте установку лопастей в соответствии с разделом "Подготовка к полету" п.2 2. Зарядите аккумулятор или замените на заряженный
Квадрокоптер вибрирует в полете	Повреждены лопасти	Замените лопасти
Модель ведет себя не корректно после транспортировки	Сбились настройки гироскопа	Перезапустите модель. Выполните калибровку гироскопа, как указано в соответствующем разделе.
После жестких посадок модель падает при наклонах	Сбились настройки гироскопа	Перезапустите модель. Выполните калибровку гироскопа, как указано в соответствующем разделе.

## Приложение для смартфона

Загрузите приложение "JU UFO", чтобы модель могла передавать видео на смартфон в реальном времени.



### 1. Запуск приложения

Перед запуском приложения, пожалуйста, включите модель на ровной поверхности, найдите в интерфейсе смартфона WiFi сеть под названием (WiFiUFO - ###) и подключитесь к ней, как показано на фото 1.

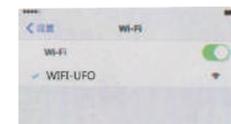


фото 1



фото 2



фото 3

После установки WiFi соединения откройте приложение как показано на фото 2 и нажмите "Play", чтобы войти в пользовательский интерфейс, как показано на фото 3.

Когда видеосвязь будет установлена, вы увидите изображение с камеры модели

### 2. Функции



- Газ
3. Вращение лево/право
- 4/5. Движение лево/право
- 6/7. Движение вперед/назад
- 8/9. Триммер вперед/назад
- 10/11. Триммер вращения лево/право
- 12/13. Триммер движения лево/право
14. Снимок
15. Запись видео
16. Медиа-библиотека
17. Скорость: 30% / 60% / 100%
18. Высота
19. Режим гироскопа
20. Показать/скрыть стики
21. Показать/скрыть настройки
22. Реверс изображения
23. 3D дисплей
24. Режим Headless mode
25. Калибровка гироскопа
26. Маршрут
27. Переворот
28. Аварийная остановка
29. Взлет
30. Посадка
31. Активация (разблокировка)
32. Голосовые команды